

# CANoe für CAN

## Agenda VectorAcademy

<b>Lernformat:</b>	Dieser Kurs wird als Präsenzkurs bei Vector angeboten
<b>Dauer:</b>	5 Tage
<b>Zielgruppe:</b>	Anwender von CANoe (Steuergeräte-Entwicklung, Kfz-Elektrik, Prüfplanung und -durchführung)
<b>Voraussetzungen:</b>	Keine
<b>Ziel:</b>	Eigenschaften des CAN- und CAN FD-Protokolls kennen lernen, Kenntnisse zu den Einsatzgebieten von CANoe erlangen sowie zum Messen, Analysieren, Modellieren und Simulieren mit CANoe und CAPL. Arbeiten an realen Steuergeräten sowie Multibussystemen.

### 1. CAN-Grundlagen

- > Motivation
- > Physikalische Schicht
- > Buszugriffsverfahren
- > Eigenschaften des CAN-Protokolls
- > Fehlerbehandlung
- > CAN FD
- > CAN-Netzwerkbeschreibung

### 2. Messen und Analysieren

- > Inbetriebnahme
- > Messen und Analysieren
- > Datenaufzeichnung und Offline-Analyse
- > Diagnose
- > Sendemöglichkeiten
- > Panels
- > Vertiefungsmodule

### 3. Simulieren und CAPL-Programmieren

- > Einführung in Simulieren und Modellieren
- > Einführung in CAPL
- > Signalorientiertes CAPL
- > Botschaftsorientiertes CAPL
- > Konzept von Testmodulen

### 4. CANoe in der Praxis

- > Messen der Buskommunikation von Kfz-Steuergeräten
- > Einführung in das OSEK/VDX-Netzwerkmanagement
- > Analyse von mehreren vernetzten CAN-Bussystemen
- > Umfassende Datenaufzeichnung und deren Analyse (Offline-Analyse)
- > Erstellen einer Simulation und deren Inbetriebnahme am Brettaufbau