

CANoe Simulation

Agenda VectorAcademy

Format :	Ce cours est proposé en présentiel ou en distanciel
Durée :	Présentiel : 1 jour Distanciel : 7 heures
Public visé :	Utilisateurs CAN : validation réseau CAN, développeurs logiciel et architecture véhicule
Prérequis :	Notions de programmation et d'électronique numérique, Protocole CAN, CANalyzer
Objectifs :	A l'issue de la formation le stagiaire sera en mesure de simuler l'architecture électronique d'un véhicule sur la base d'un projet

Evaluation :

Validation des acquis sur la base d'exercices pratiques avec CANoe.

Moyens pédagogique, technique et d'encadrement :

Un support de cours est envoyé à chaque stagiaire. Un lien sera envoyé à chaque participant pour installer le logiciel CANoe et utilisation d'interface HW. Les formations seront effectuées dans des salles adaptées.

Compétence du formateur : 15 ans d'expériences dans les formations liées aux développements embarqués, architectures réseaux.

Modalité de suivi du stagiaire :

Une feuille d'émargement devra être validée par le stagiaire. Un premier questionnaire de satisfaction est prévu à la fin de la formation.

1. Le CAPL pour la simulation

- > Travailler avec les timers et Remonter des anomalies bus via le CAPL
- > Variables systèmes et panels, Simulation

2. Introduction à CANoe

- > Phases de développement des systèmes distribués
- > Contexte d'utilisation de CANoe
- > Création de configurations CANoe avec multiples réseaux CAN
- > Configuration et utilisation de différentes interfaces hardware CAN

3. Création de Bus Restant

- > Simulation d'un ECU via le CAPL, Panels et variables système
- > Création de divers panels
- > Simulation d'un ECU via CANoe Interaction Layer
- > Application sur architecture véhicule

CANoe Simulation

Agenda VectorAcademy

4. Network Management

- > Théorie sur la gestion du réseau CAN.
- > Simulation de la gestion de réseau
- > Utilisation de la couche de Network Management (NM.dll)
- > Application sur mise en Veil et réveil du réseau